

Chirurgia robotică în acalazie: stadiul cunoașterii

Giuseppe Palomba, Marianna Capuano, Raffaele Basile, Giuseppe Sorrentino, Agostino Fernicola, Pietro Anoldo, Marco Milone, Giovanni Domenico De Palma, Giovanni Aprea
Division of Endoscopic Surgery, Department of Clinical Medicine and Surgery, Federico II University, Naples, Italy

Rezumat

Introducere: Acalazia este o afecțiune esofagiană primară, rară, caracterizată prin perturbarea activității sfincterului esofagian inferior. Scopul tratamentului este ameliorarea simptomelor și îmbunătățirea calității vieții. Standardul de aur al tratamentului chirurgical este miotomia Heller-Dor. Scopul acestui review de literatură este de a descrie rolul chirurgiei robotice în tratamentul acalaziei.

Metode: Cercetarea a inclus articole publicate în bazele de date PubMed, Web of Science, Scopus și EMBASE, între 1 ianuarie 2001 și 31 decembrie 2022. În plus, au fost identificate articole relevante din lista de referințe ale acestor publicații.

Concluzii: Miotomia Heller robotică (RHM) cu fundoplicatura parțială poate reprezenta viitorul tratamentului chirurgical al acalaziei. Această abordare este sigură, eficientă, confortabilă pentru chirurg și este caracterizată printr-o reducere a ratei de perforare intraoperatorie a mucoasei esofagiene.

Cuvinte cheie: acalazie, chirurgie robotică, miotomie Heller-Dor, miotomie robotică, chirurgie minim invazivă, fundoplicatură